(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-266626 (P2002-266626A)

(43)公開日 平成14年9月18日(2002.9.18)

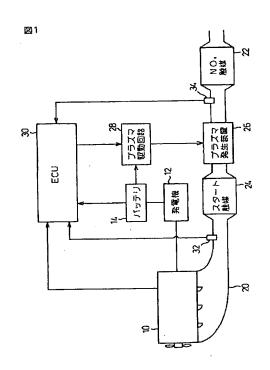
• '		(,,,,,,,,,,	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,
(51) Int.Cl. ⁷	設別記号	FΙ	テーマコード(参考)
F01N 3/08		F01N 3/08	C 3G090
			A 3G091
B01D 39/14		B 0 1 D 39/14	K 4D019
53/94		B 0 1 J 19/08	E 4D048
В01Л 19/08		F 0 1 N 3/02	301F 4G042
2017 10,00	審査請求	有 請求項の数6 〇	L (全 7 頁) 最終頁に続く
(21)出願番号	特願2001-65134(P2001-65134)	(71)出願人 000003207	
		トヨタ自動	車株式会社
(22)出願日	平成13年3月8日(2001.3.8)	市トヨタ町1番地	
		(72)発明者 竹島 伸一	•
	ļ	愛知県豊田	市トヨタ町1番地 トヨタ自動
		車株式会社	:内
		(72)発明者 広田 信也	L
		愛知県豊田	市トヨタ町1番地 トヨタ自動
		車株式会社	· :内
	İ	(74)代理人 100077517	-
		弁理士 石	田 敬 (外3名)
·			
			最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 内燃機関の排気浄化装置

(57)【要約】

【課題】 排気通路に配置されたプラズマ発生装置の作動状態を排気ガスの雰囲気に応じて最適に制御することにより、排気浄化効率の向上を図った内燃機関の排気浄化装置を提供する。

【解決手段】 この排気浄化装置は、排気中の水濃度及び排気温度を検出する検出手段と、検出された排気中の水濃度と排気温度とに応じて、排気通路20に配置されたプラズマ装置26を作動させる交流電圧の周波数又は電圧の少なくともいずれか一つを制御する制御手段と、を具備することを特徴とする。



2

【特許請求の範囲】

【請求項 1 】 排気通路にプラズマ発生装置を配置した 内燃機関の排気浄化装置において、

1

排気中の水濃度及び排気温度を検出する検出手段と、 検出された排気中の水濃度と排気温度とに応じて該ブラ ズマ装置を作動させる交流電圧の周波数又は電圧の少な くともいずれか一つを制御する制御手段と、

を具備することを特徴とする内燃機関の排気浄化装置。

【請求項2】 前記制御手段は、排気温度が室温から上昇するに従って、一旦該周波数又は電圧を低下させ、そ 10の後再び該周波数又は電圧を上昇させる、請求項1に記載の内燃機関の排気浄化装置。

【請求項3】 前記制御手段は、排気中の水濃度に比例 して該周波数又は電圧を低下させる、請求項1に記載の 内燃機関の排気浄化装置。

【請求項4】 該プラズマ発生装置を作動させる周波数及び電圧に応じて許容漏電電流値を設定し、該プラズマ発生装置の放電電流値が該許容漏電電流値を所定時間超えた場合に漏電異常と判断する診断手段を更に具備する、請求項1に記載の内燃機関の排気浄化装置。

【請求項5】 該プラズマ発生装置の下流に吸蔵還元型NOx触媒が配置されており、該プラズマ発生装置でNOのNO2への酸化が行われる、請求項1に記載の内燃機関の排気浄化装置。

【請求項6】 該吸蔵還元型NOx触媒がパティキュレートフィルタに担持されており、該プラズマ発生装置で活性酸素の生成が行われる、請求項5に記載の内燃機関の排気浄化装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、内燃機関の排気浄 化装置に関する。

[0002]

【従来の技術】燃料の経済性の観点から、ガソリン機関において希薄燃焼(リーンバーン)機関が開発されるとともに、ディーゼル機関の適用範囲が拡大されつつある。ディーゼル機関や希薄燃焼ガソリン機関では、大きな空気過剰率の下で燃料が燃焼せしめられるため、不完全燃焼成分であるHC(炭化水素)及びCO(一酸化炭素)の排出量が少ない反面、空気中の窒素と燃え残りの酸素とが反応して生成されるNOx(窒素酸化物)の排出量が多くなる。

【0003】 このように比較的多量に生成される有害な NOxの大気中への放出量を低減するために、機関排気 系に吸蔵還元型NOx触媒を配置することが知られている。吸蔵還元型NOx触媒は、排気ガス中の酸素濃度が 高いときにNOxを硝酸塩の形態で吸収する一方、排気 ガス中の酸素濃度が低くなると吸収したNOxを放出するとともに、放出したNOxを排気ガス中のHCやCO 等の還元成分によって還元浄化させるものである。この 50

ように、吸蔵還元型NOx触媒を備えた内燃機関では、酸素濃度が高い希薄燃焼の排気ガス中からNOxを良好に吸収し、定期的なリッチ混合気燃焼運転(リッチスパイク運転)によって、排気ガス中の酸素濃度を低下させるとともに排気ガス中にHCやCO等の還元成分を存在させ、吸収したNOxを大気中に放出させることなく良好に還元・浄化することができる。

[0004] 吸蔵還元型 NO_x 触媒による NO_x 净化率を向上させるためには、吸蔵されにくいNOを予め NO_x に酸化しておくことが有効である。そこで、特開平11-324652 号公報は、吸蔵還元型 NO_x 触媒の上流にプラズマ発生装置を配置し、NOを NO_x に変換させて吸蔵能力の向上を図った排気净化装置を開示している

[0005]

【発明が解決しようとする課題】ところで、コロナ放電によるプラズマの発生は、電極間の誘電率及び導電率に大きく影響される。一方、排気ガスの雰囲気は、運転中、常に変化している。したがって、同じ電圧及び周波数の交流電圧でプラズマ発生装置を作動させた場合、排気ガス中の水濃度や排気温度が変化すると、放電状態が変化する。すなわち、水分が減少すると放電ができなくなる一方、水分が増大するとアーク放電によりNOxが生成される。その結果、エミッションの悪化、過電流による破損、等の予期しない状態に陥るおそれがある。【0006】本発明は、上述した問題点に鑑みてなされたものであり、その目的は、排気通路に配置されたプラズマ発生装置の作動状態を排気ガスの雰囲気に応じて最適に制御することにより、排気浄化効率の向上を図った内燃機関の排気浄化装置を提供することにある。

[0007]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するために、本発明の第一の側面によれば、排気通路にブラズマ発生装置を配置した内燃機関の排気浄化装置において、排気中の水濃度及び排気温度を検出する検出手段と、検出された排気中の水濃度と排気温度とに応じて該ブラズマ装置を作動させる交流電圧の周波数又は電圧の少なくともいずれか一つを制御する制御手段と、を具備することを特徴とする内燃機関の排気浄化装置が提供される。前述のように、同じ電圧及び周波数の交流電圧でブラズマ発生装置を作動させると、排気ガス中の水濃度や排気温度が変化したときに、過電流による破損やNOxの増加が起きてしまうが、この排気浄化装置においては、周波数と電圧を排気中の水濃度及び排気温度に応じて適切に調整することで最適な排気浄化が可能となる。

[0008] また、本発明の第二の側面によれば、好ましくは、前記制御手段は、排気温度が室温から上昇するに従って、一旦該周波数又は電圧を低下させ、その後再び該周波数又は電圧を上昇させる。水のイオン積は、室温に対して温度が上昇すると、一旦増加し、その後、3

00°Cで徐々に減少し、350°C以上で急激に低下 する。このため、同じ放電条件で放電を行うと、温度の 上昇に伴って一旦放電電流が増し、その後急激に低下す ることになる。この排気浄化装置においては、排気温度 に基づいて水分の解離度に応じた電圧又は周波数の制御 が行われる。

【0009】また、本発明の第三の側面によれば、好ま しくは、前記制御手段は、排気中の水濃度に比例して該 周波数又は電圧を低下させる。排気中の水濃度が大きく なると、大きな放電電流が流れる傾向となるが、この排 10 気浄化装置においては、周波数又は電圧が低下せしめら れることで放電電流の増大が抑制される。

【0010】また、本発明の第四の側面によれば、好ま しくは、該プラズマ発生装置を作動させる周波数及び電 圧に応じて許容漏電電流値を設定し、該プラズマ発生装 置の放電電流値が該許容漏電電流値を所定時間超えた場 合に漏電異常と判断する診断手段が更に具備される。排 気中の水濃度や排気温度により、放電電流値が変化する が、この排気浄化装置においては、水濃度や温度によっ て決定されたプラズマ発生装置の周波数や電圧に応じて 放電電流値の許容値が可変とされることで、漏電異常が 精度良く検出される。

【0011】また、本発明の第五の側面によれば、好ま しくは、該プラズマ発生装置の下流に吸蔵還元型NOx 触媒が配置され、該ブラズマ発生装置でNOのNO₂へ の酸化が行われる。

【0012】また、本発明の第六の側面によれば、好ま しくは、該吸蔵還元型NO_x触媒がパティキュレートフ ィルタに担持され、該プラズマ発生装置で活性酸素の生 成が行われる。

[0013]

【発明の実施の形態】以下、添付図面を参照して本発明 の実施形態について説明する。

【0014】図1は、本発明の一実施形態に係る内燃機 関の排気浄化装置の全体構成を示す概略図である。符号 10は、ディーゼル機関又は希薄燃焼ガソリン機関の本 体を示す。機関本体10には、機関本体10によって駆 動される発電機12が接続されている。発電機12によ って発生せしめられた電気は、バッテリ14に蓄えられ

【0015】機関本体10から延在する排気通路20に は、二つの触媒が配置されている。下流側の触媒は吸蔵 還元型NOx触媒22であり、上流側の触媒はスタート 触媒24である。そして、スタート触媒24と吸蔵還元 型NOx触媒22との間には、プラズマ発生装置26が 配置されている。

【0016】そのプラズマ発生装置26には、プラズマ 駆動回路28から電力が供給される。プラズマ駆動回路 28は、バッテリ14から供給される直流電圧を交流電 圧へ変換するとともに、その周波数及び交流電圧値を調 50 示されるような、排気温度TEと排気の水濃度CWとか

整してプラズマ発生装置26への投入電力を変化させ る。プラズマ発生装置26の作動により、排気中のNO はNO、へと酸化される。プラズマ発生装置26の下流 に配置された吸蔵還元型NOx触媒22においては、N OよりもNO₂の方が吸蔵されやすいため、NO₂の還元 ・浄化処理が促進される。

【0017】電子制御装置(ECU)30は、機関本体 10及びプラズマ駆動回路28を制御するものであり、 バッテリ14から電力の供給を受けて作動する。電子制 御装置30は、機関本体10の運転状態を検出するとと もに、スタート触媒24より上流側に設けられた空燃比 (A/F) センサ32、プラズマ発生装置26と吸蔵還 元型NOx触媒22との間に設けられた排気温センサ3 4等の各種センサの出力信号を受け取る。また、電子制 御装置30は、プラズマ発生装置26の電極間に発生す るコロナ放電の電流の大きさを、プラズマ駆動回路28 を介して検出する。

【0018】ところで、前述のように、コロナ放電によ るプラズマの発生は、プラズマ発生装置26の電極間の 誘電率及び導電率に大きく影響される。排気ガスの誘電 率及び導電率を最もよく反映するものは、水濃度及びそ の解離度である。

【0019】図2は、温度と水のイオン積との関係を示 す特性図である。との図に示されるように、水のイオン 積は、室温に対して温度が上昇してくると、一旦増加す るが、その後、300°Cで徐々に減少し、350°C 以上で急激に低下する。したがって、機関暖機状態から 同じ放電条件で放電を行わせると、放電電流は、温度の 上昇に伴って一旦増加し、その後、急激に低下すること 30 となる。そこで、本発明においては、排気の状態に応じ てコロナ放電すなわちプラズマ発生の条件が制御され る。

【0020】図3は、ECU30によって実行されるプ ラズマ制御の手順を示すフローチャートである。この制 御は、所定の時間周期で実行される。まず、ステップ1 02では、排気温センサ34及びA/Fセンサ32の各 出力からそれぞれ排気温度TE及び空燃比A/Fが検出

【0021】次いで、ステップ104では、検出された 空燃比A/Fから排気中の水濃度CWが推定される。す なわち、空燃比の逆数が排気中の水濃度を反映する値と なることから、本実施形態においては、空燃比A/Fの 逆数をもって排気中の水濃度CWと推定する。なお、排 気通路に排気中の水濃度を検出するセンサを設け、直接 に水濃度を検出してももちろんよい。

【0022】次いで、ステップ106では、検出された 排気温度TEと推定された排気の水濃度CWとに応じ て、プラズマ発生装置26へ供給する交流電圧の周波数 F及び電圧Vが決定される。この決定のために、図4に ら周波数Fを求めるためのマップと、図5に示されるような、排気温度TEと排気の水濃度CWとから電圧Vを求めるためのマップとが予め準備されている。

【0023】図4のマップにおいては、ある一定の排気温度TEに着目すると、図6に示されるように、排気の水濃度CWが増大するにつれて周波数Fが減少するように設定されており、その結果、水濃度の増大に伴う放電電流の増大化傾向が補償されることとなる。同様に、図5のマップにおいては、ある一定の排気温度TEに着目すると、図7に示されるように、排気の水濃度CWが増10大するにつれて電圧Vが減少するように設定されており、その結果、やはり、水濃度の増大に伴う放電電流の増大化傾向が補償されることとなる。

【0024】また、図4のマップにおいては、ある一定の排気の水濃度CWに着目すると、図8に示されるように、排気温度TEが増大するにつれて周波数Fが初めは減少しその後増大するように設定されており、その結果、図2に関して説明した特性が補償されることとなる。同様に、図5のマップにおいては、ある一定の排気の水濃度CWに着目すると、図9に示されるように、排20気温度TEが増大するにつれて電圧Vが初めは減少しその後増大するように設定されており、その結果、やはり、図2に関して説明した特性が補償されることとなる。

【0025】なお、本実施形態においては、排気温度TEと排気の水濃度CWとから、プラズマ発生装置26へ供給する交流電圧の周波数F及び電圧Vの双方を調整するようにしているが、周波数F又は電圧Vのいずれか一方のみを調整するようにしてもよい。

【0026】ステップ108以降では、漏電異常の有無 30 を判断するための診断処理が行われる。上述のように、排気温度と排気中の水濃度とにより周波数及び電圧を変化させているため、一定の許容漏電電流値を設定するととは困難である。そこで、本実施形態では、排気温度 T E 及び排気中の水濃度 C W によって決定されたプラズマ発生装置の周波数 F 及び電圧 V に応じて許容漏電電流値 I A が設定される。

【0027】すなわち、ステップ108では、ステップ106で決定された周波数F及び電圧Vに基づいて、図10に示される如きマップを参照して補間演算することにより、許容漏電電流値IAが決定される。図10のマップでは、周波数Fが大きくなるにつれて、及び、電圧Vが大きくなるにつれて、許容漏電電流値IAは大きくされている。

【0028】次いで、ステップ110では、プラズマ発生装置26に供給される交流電圧の周波数及び電圧がF及びVに設定された状態での放電電流の値Iを計測する。次いで、ステップ112では、放電電流値Iが許容漏電電流値IAを超えているか否かを判定する。 $I \le IA$ のときには、ステップ114に進み、IA < Iの状態 50

の継続時間を計測するためのタイマをリセットして、本 ルーチンを終了する。

【0029】一方、「A<Iのときには、ステップ116に進み、前述のタイマが既にオンされているか否かを判定する。タイマが未だオンされていないときには、ステップ118に進み、タイマをオンする。一方、タイマが既にオンされているときには、ステップ120に進み、タイマによる計測時間が所定時間を超えているか否かを判定する。所定時間が経過していないときには、本ルーチンを終了する一方、所定時間が経過しているときには、ステップ122に進み、異常を報知するための異常フラグをオンにしてから本ルーチンを終了する。かくして、プラズマ発生装置の放電電流値が許容漏電電流値を所定時間超えた場合に漏電異常と判断され報知される

[0030] なお、吸蔵還元型NOx触媒は、微粒子物質を捕集可能なフィルタであるパティキュレートフィルタに担持されるように構成されてもよい。すなわち、ディーゼル機関では、パティキュレート(微粒子)の排出量が多くなるが、燃焼の改善のみでは十分にパティキュレートを低減することができないため、後処理として排気系にパティキュレートをトラップ(捕集)するフィルタが設けられる場合がある。かかる場合には、吸蔵還元型NOx触媒をそのパティキュレートフィルタに担持させることが可能である。そのときには、プラズマ発生装置26の作用で生成された活性酸素は、パティキュレートフィルタに捕集されたパティキュレートの燃焼を促進する効果を奏することとなる。

[0031]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 排気通路に配置されたプラズマ発生装置の作動状態が排 気ガスの雰囲気に応じて最適に制御されることにより、 排気浄化効率の向上が図られる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施形態に係る内燃機関の排気浄化 装置の全体構成を示す概略図である。

【図2】温度と水のイオン積との関係を示す特性図である。

【図3】電子制御装置によって実行されるプラズマ制御 の手順を示すフローチャートである。

【図4】排気温度TEと排気の水濃度CWとから周波数 Fを決定するためのマップを示す図である。

【図5】排気温度TEと排気の水濃度CWとから電圧Vを決定するためのマップを示す図である。

【図6】一定の排気温度TEの下での、排気の水濃度C Wと周波数Fとの関係を示す図である。

【図7】一定の排気温度TEの下での、排気の水濃度CWと電圧Vとの関係を示す図である。

[図8]一定の排気の水濃度CWの下での、排気温度TEと周波数Fとの関係を示す図である。

()

【図9】一定の排気の水濃度CWの下での、排気温度TEと電圧Vとの関係を示す図である。

【図10】プラズマ発生装置に供給する交流電圧の周波数Fと電圧Vとから許容漏電電流値IAを決定するためのマップを示す図である。

【符号の説明】

10…内燃機関本体

12…発電機

14…バッテリ

*20…排気通路

22…吸蔵還元型NOx触媒

24…スタート触媒

26…プラズマ発生装置

28…プラズマ駆動回路

30…電子制御装置(ECU)

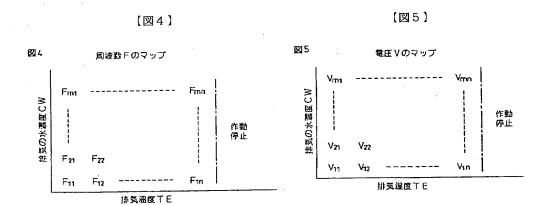
32…空燃比(A/F)センサ

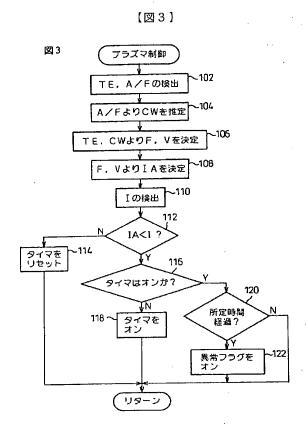
34…排気温センサ

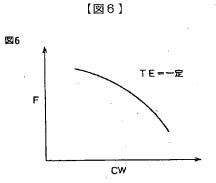
•

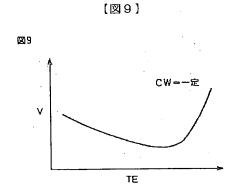
.

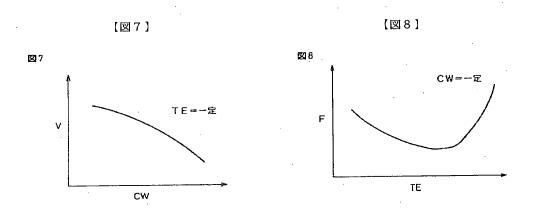
[図2] 【図1】 -10} ECU -12 -14 -15 -18 -20 バッテリ 400 500 200 300 100 発電機 温度 (℃) NO。 触媒 20 22 26











【図10】

図10 許容漏電電流値[A(mA)のマップ 1.76 1.98 2.2 10k 1.54 周波数F (Hz) 8k 1.44 1.62 1.8 1.26 1.35 1.05 1.2 14000 16000 18000 20000 **範**圧V (V)

フロントペー	-ジの続き											
(51)Int.Cl.	7	識別記号		FI				•	Ī	ーマコート	' (参考)	
F01N		301		F01N	3/02			321	Α	4 G C	75	
	-,	321			3/10			ZAB	Z			
	3/10	ZAB			3/24				Α			
	3/24								E			
	•				3/28			301	E			
	3/28	301			9/00				Z			
	9/00			C 0 1 B	13/02				Z			
// C 0 1 B	13/02			B 0 1 D	53/36			101	Α			
(72)発明者 伊藤 利		i		F ターム(参考)	3G090	AA01	DA10	DA12	EA02		
	愛知県豊田	市トヨタ町1番地	トヨタ自動			3G091	AA12	AA17	AA18	AA28	AB01	
	車株式会社	:内					AB06	AB13	AB14	BA00	BA14	
(72)発明者	浅沼 孝充						DB10	EA17	EA26	EA30	EA34	
		市トヨタ町1番地	トヨタ自動				EA37	FB10	FB12	HA08	HA14	
	車株式会社	:内					HA36	HA37				
(72)発明者	仲野 泰彰	•				4D019	AA01	BA05	BC07	CA01		
, ,, ,, ,,	愛知県豊田	市トヨタ町1番地	トヨタ自動			4D048	AA06	ABO2	AB07	CC32	CC41	
	車株式会社	内					CD08	CD10	EA04			
(72)発明者	吉田 耕平					4G042	BA07	BB02	BC06			
	愛知県豊田	市トヨタ町1番地	トヨタ自動			4G075	AA03	AA37	CA47			
	車株式会社	:内										